

# Gemini 335Lg

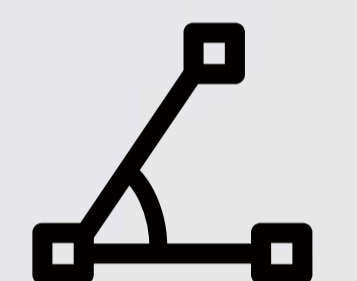
## 新世代オールシーン対応ステレオ3Dカメラ

 GMSL2/FAKRA インターフェースを搭載し、複数のデシリアライザー構成に対応

 最大動作距離 20m 以上

 深度スパティアル精度:  $\leq 0.8\%$  (@2m)

 IP65等級の防塵・防水性能

 深度視野角 (FoV)  $90^\circ \times 65^\circ \pm 3^\circ$  @2m (1280x800)



QRコードで製品情報

## 製品紹介

Gemini 335Lg は、Gemini 330 シリーズの中でも中心的な役割を担う製品です。業界で高く評価されている Gemini 335L の GMSL2/FAKRA バージョンとして、GMSL2 シリアルライザーと FAKRA コネクタの組み合わせにより、複雑な環境で稼働する自律移動ロボット (AMR) や、柔軟なケーブル配線が求められるロボットアームに対して、安全で信頼性の高い接続を実現します。

## 代表的な用途



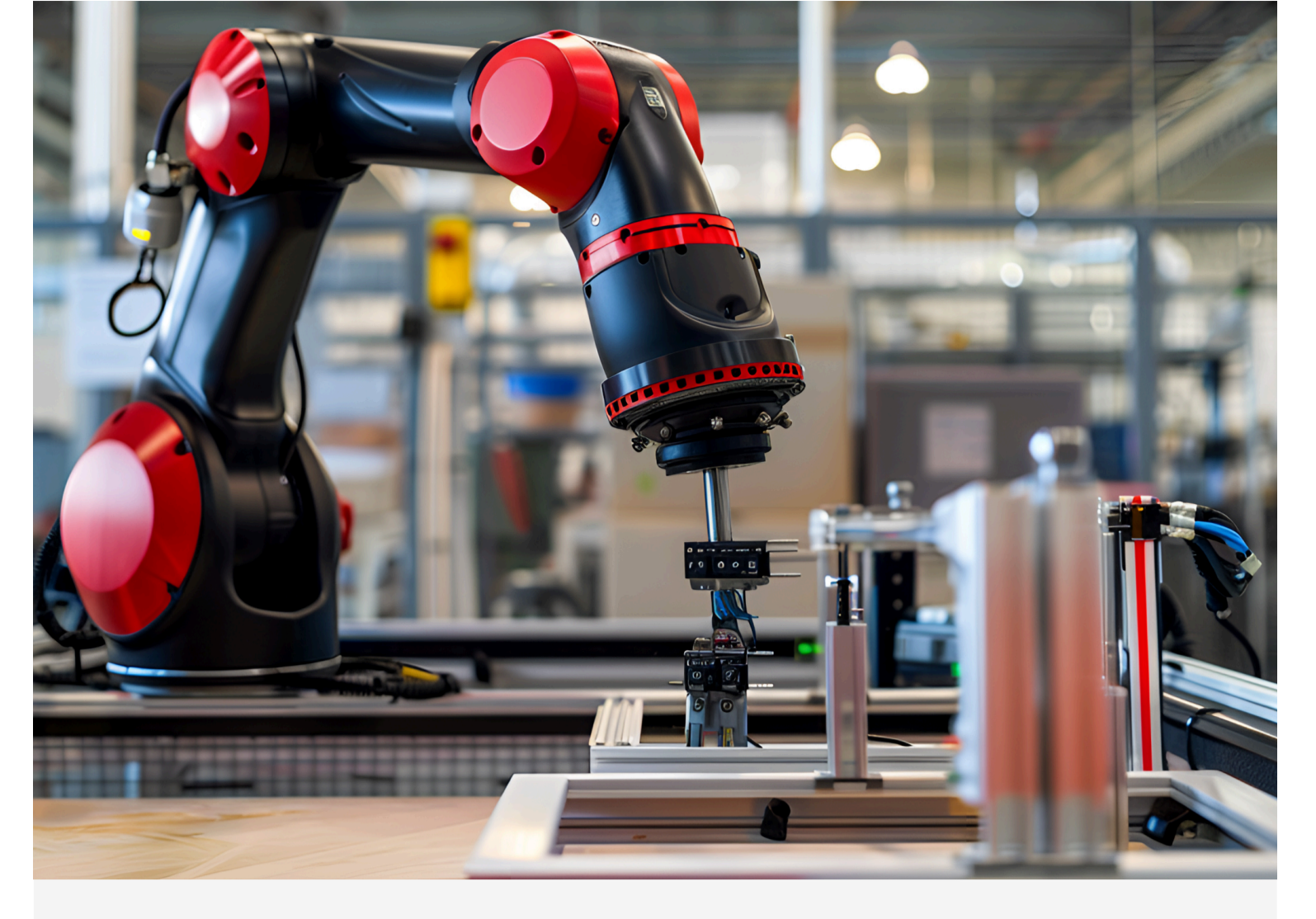
AMR



配送ロボット



芝刈りロボット



ロボットアーム

## 製品仕様

Product Name		Gemini 335Lg
<b>Basic</b>	Use Environment	Indoor & Outdoor
	Technology	Active & Passive Stereo
	Baseline	95mm
	Data Connection	GMSL2 FAKRA & USB 3
	Camera Protocol	USB & GMSL 2
	UVC Compliant	Yes
	IMU	Support
	SDK	Orbbec SDK v2
	Lifespan	5 years
<b>Depth</b>	Depth Range	0.17m - 20m+
	Ideal Range	0.25m - 6m
	Depth Resolution @ Frame Rate	Up to : 1280 x 800 @ 30fps 848 x 480 @ 60fps
	Depth FOV (H x V)	90° x 65° @ 2m
	Depth FOV (H x V) with D2C	Up to: 90° x 65° @ 2m
	Spatial Precision	≤0.8% @ 2m ; ≤1.6% @ 4m
	Depth Sensor Technology	Global Shutter
	Depth Filter	N/A
<b>IR</b>	IR Resolution @ Frame Rate	Up to : 1280 x 800 @ 30fps 848 x 480 @ 60fps
	IR FOV (H x V)	91° x 65°
<b>RGB</b>	RGB Resolution @ Frame Rate	Up to : 1280 x 800 @ 60fps 1280 x 720 @ 60fps
	RGB Sensor FOV (H x V)	94° x 68°
	RGB Sensor Technology	Global Shutter
<b>Electrical</b>	Power Consumption	GMSL2: Average ≤ 3.8W (Peak ≤ 7.5W) USB 3: Average ≤ 3.0W (Peak ≤ 6W)
	Power Supply	GMSL2: For Best Performance: DC 12V & ≥ 0.7A (Laser Energy Level: 6) For Default Performance DC 12V & ≥ 0.5A [3] (Laser Energy Level: 4) USB 3: DC 5V & ≥ 1.5A
<b>Physical</b>	Multi-camera Hardware Sync	8-pin & FAKRA-Z
	Dimensions (W x H x D)	124 mm x 29 mm x 36 mm
	Weight	164g
	Ingress Protection Rating [4]	IP65
	Installation	Bottom : 1 x 1/4-20 UNC ; Back : 2 x M4
<b>Environmental</b>	Ambient Temperature	-10°C - 50°C @ 15fps ; -10°C - 45°C @ 30/ 60fps
	EMC Requirement	EN61000-6-2 ; EN61000-6-4
	Vibration	3.8Grms @ 5 ~ 500 Hz, random, 2 hr/axis